

Presentazione del nuovo veicolo a guida automatica *DEEVA*

Parma, 31 marzo 2014
Centro Congressi S. Elisabetta
Campus Universitario – Università degli Studi di Parma
Parco Area delle Scienze 93, 43124 Parma

Agenda:

- Ore 16:00: Saluto del Rettore dell'Università di Parma - **Prof. Loris Borghi**
Saluto da parte della Regione Emilia-Romagna
Saluto da parte del DISS - **Prof. Lorella Montrasio**, Direttore DISS
- Ore 16:20: Presentazione del prototipo e delle ricerche del VisLab nel campo della guida automatica - **Prof. Alberto Broggi**
- Ore 16:40: Presentazione della tecnologia del veicolo - **Ing. Paolo Grisleri**
- Ore 17:00: Visita al prototipo *DEEVA*
- Ore 17:30: Conclusione dell'evento



Presentazione:

Il nuovo prototipo di veicolo a guida automatica sviluppato dal gruppo VisLab (Dipartimento di Ingegneria dell'Informazione, Centro Interdipartimentale RFID&VIS-Labs del tecnopolo di Parma, e spinoff universitario VisLab.it) è dotato di capacità sensoriali uniche. Il sistema di sensori, formato da 28 microtelecamere e 4 laser garantisce una copertura sensoriale tridimensionale estremamente precisa attorno a tutto il veicolo (a 360 gradi) pur essendo perfettamente integrato e rendendo i sensori invisibili. La scelta della tecnologia -basata su visione artificiale- consente di raggiungere i due principali obiettivi che permettono di considerare questo prototipo ormai prossimo ad un prodotto: il basso costo e l'alto livello di integrazione.

Il prototipo, denominato *DEEVA*, segue e migliora il progetto del veicolo *BRAiVE*, realizzato dal VisLab nel 2009 e protagonista nel luglio 2013 del primo test al mondo di guida automatica in ambiente urbano aperto al traffico, senza nessuno al posto di guida. L'integrazione su *DEEVA* è infatti stata spinta ai massimi livelli, sia per l'esterno che per gli interni.

Come raggiungere il Centro Congressi S. Elisabetta (numero 04 nella mappa):



Per ulteriori informazioni:

Web: www.vislab.it

Email: info@vislab.it

Tel.: +39 0521 905738

Hanno contribuito a questo progetto:



COSTRUIAMO INSIEME IL FUTURO

